

## Compito di Istituzioni di Fisica Matematica

12 Febbraio 2016

(usare fogli diversi per esercizi diversi)

**Esercizio 1.** Si consideri il moto di un punto materiale di massa  $m$  su una superficie liscia di equazioni

$$\begin{cases} x = r(z) \cos \phi \\ y = r(z) \sin \phi \\ z = z \end{cases} \quad r(z) = e^{-\frac{1}{2}(z^4 - 2z^2 - 3)},$$

dove  $z \in \mathbb{R}, \phi \in S^1$ . Oltre alla reazione vincolare, sul punto agisce anche una forza di energia potenziale

$$V = \frac{k}{2}(2z^2 - z^4),$$

con  $k > 0$  un parametro reale.

1. Discutere l'esistenza di traiettorie circolari al variare dei parametri  $k, m$  e delle condizioni iniziali  $(z_0, \theta_0, \dot{z}_0, \dot{\theta}_0)$ .
2. Assumendo che le condizioni iniziali soddisfino la relazione  $r^4(z_0)\dot{\theta}_0^2 = \frac{k}{me^5}$  studiare la stabilità delle traiettorie circolari.<sup>1</sup>

**Esercizio 2.** Siano  $\mathbf{X}, \mathbf{Y} \in \mathbb{R}^n$  campi vettoriali scritti nelle coordinate  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  e sia  $[\mathbf{X}, \mathbf{Y}]$  la loro parentesi di Lie. Si consideri il cambiamento di coordinate  $\mathbf{x}' = \varphi(\mathbf{x})$  e si denotino con  $\mathbf{X}', \mathbf{Y}', [\mathbf{X}, \mathbf{Y}]'$  i campi vettoriali precedenti scritti nelle coordinate  $\mathbf{x}'$ . Mostrare che

$$[\mathbf{X}', \mathbf{Y}'] = [\mathbf{X}, \mathbf{Y}]'$$

**Esercizio 3.** Si consideri il sistema hamiltoniano ad un grado di libertà, con funzione di Hamilton

$$H(p, q) = \frac{1}{2}(p^2 + q^2).$$

1. Disegnare il ritratto di fase e calcolare il periodo delle orbite in funzione delle condizioni iniziali  $(p_0, q_0) \neq (0, 0)$ .
2. Mostrare che la trasformazione di coordinate che manda le variabili  $(p, q) \neq (0, 0)$  in variabili energia-tempo  $(h, \tau)$  è canonica. Assumiamo qui che  $h = H(p, q)$  e che  $\tau$  sia il tempo minimo per arrivare al punto  $(p, q)$  sulla varietà

$$\mathcal{M}_h = \{(p, q) : H(p, q) = h\},$$

partendo da  $(p, q) = (\sqrt{2h}, 0)$ .

---

<sup>1</sup>Si intende che una traiettoria circolare è stabile quando lo è il corrispondente punto di equilibrio nel piano delle fasi ridotto, con coordinate  $(z, \dot{z})$ .