

**Meccanica Razionale e Analitica**  
 13 Luglio 2006  
**USARE FOGLI DIVERSI PER ESERCIZI DIVERSI**

**Primo Esercizio**

Provare che il funzionale

$$J(y) = \int_0^1 |y''(x)|^2 dx$$

ha minimo assoluto nella classe delle funzioni  $C^2([0, 1])$  tali che

$$y(0) = 0, \quad y'(0) = 0, \quad y(1) = 0, \quad y'(1) = 0, \quad \int_0^1 xy(x)dx = 2.$$

**Secondo Esercizio**

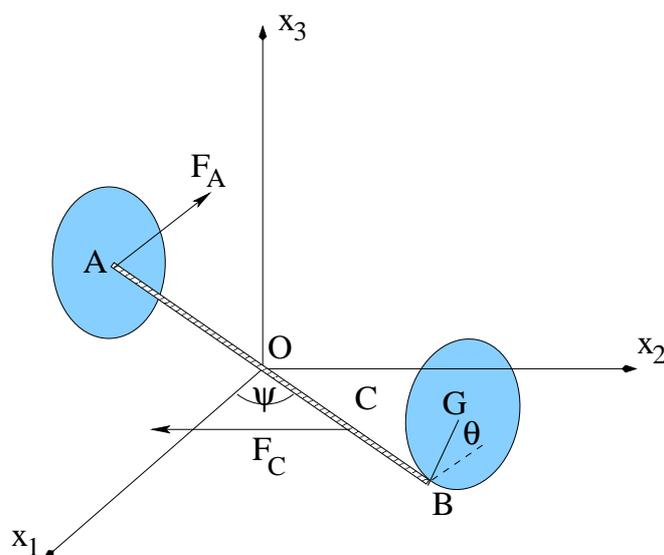


Figura 1

È dato un riferimento cartesiano ortogonale  $Ox_1x_2x_3$  di versori  $\mathbf{e}_1$ ,  $\mathbf{e}_2$ ,  $\mathbf{e}_3$  che si suppone inerziale e con il versore  $\mathbf{e}_3$  verticale ascendente. Un'asta materiale di massa  $M$  e lunghezza  $L$  e di estremi  $A$  e  $B$  è libera di ruotare nel piano  $x_1, x_2$  con il suo punto medio sempre coincidente con l'origine del riferimento  $Ox_1x_2x_3$ . Nell'estremo  $A$  dell'asta è saldato il centro di un disco di massa  $m$  e raggio  $R$  con giacitura perpendicolare all'asta. Un secondo disco di massa  $m$  e raggio  $R$  è libero di ruotare nel piano perpendicolare

all'asta nel suo estremo  $B$  con un punto della sua circonferenza vincolato in  $B$ . In  $A$  è applicata una forza costante  $\mathbf{F}_A$  di modulo  $F$ , direzione sempre coincidente con quella del versore  $\mathbf{e}_1$  e verso opposto a quello del versore  $\mathbf{e}_1$ . Nel punto  $C$ , medio del segmento  $OB$ , è applicata una seconda forza costante  $\mathbf{F}_C$  di modulo  $2F$ , di direzione parallela a quella del versore  $\mathbf{e}_2$  e con verso opposto a quello di tale versore. Assumere come parametri lagrangiani l'angolo  $\psi$  fra il vettore  $OB$  e il versore  $\mathbf{e}_1$  e l'angolo  $\theta$  tra il diametro del secondo disco passante per  $B$  e il piano orizzontale.

- (i) Trovare le equazioni di Lagrange del sistema.
- (ii) Determinare le soluzioni di equilibrio delle equazioni di moto.
- (iii) Supporre  $F = 0$ . Trovare due integrali primi del moto.
- (iv) Nell'ipotesi che  $\mathbf{F}_A$  e  $\mathbf{F}_C$  siano nulle, determinare il legame fra le costanti  $\theta_0$  e  $\Omega$  in modo che le equazioni di moto abbiano la soluzione

$$\psi(t) = \Omega t, \theta(t) = \theta_0.$$

### Terzo Esercizio

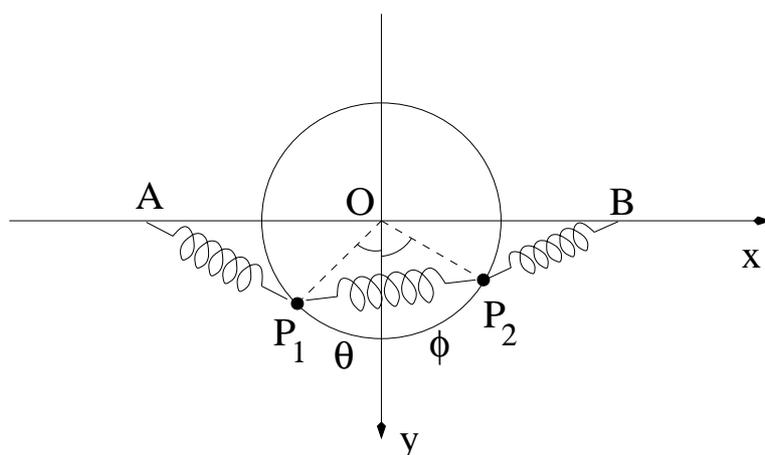


Figura 2

In un piano orizzontale  $Oxy$  si consideri il sistema meccanico costituito da due punti materiali  $P_1, P_2$  di massa  $m$  vincolati a muoversi su di una circonferenza di raggio  $R = 1$  centrata nell'origine  $O$ . I due punti sono collegati da una molla di costante  $\lambda > 0$  e lunghezza a riposo nulla. Altre due molle, di costante elastica  $k > 0$  e lunghezza a riposo nulla, collegano rispettivamente il punto  $P_1$  al punto  $A \equiv (-2, 0)$  ed il punto  $P_2$  al punto  $B \equiv (2, 0)$ .

Utilizzando come coordinate lagrangiane gli angoli  $\theta, \phi$  che i segmenti  $OP_1$  ed  $OP_2$  formano con la direzione dell'asse  $y$ :

- (i) determinare le configurazioni di equilibrio del sistema al variare di  $\lambda$ ;  
(ii) nel caso  $\lambda = k/2$  discutere la stabilità delle configurazioni di equilibrio e determinare le frequenze delle piccole oscillazioni attorno alla configurazione di equilibrio stabile.

### **Prova al calcolatore**

Trovare tramite MAPLE la soluzione  $y(x)$  del problema di Cauchy

$$y' - (x - 1)y = x + 1, \quad y(2) = 1.$$

Calcolare con 10 cifre decimali

$$\int_1^2 y(x) dx .$$